**网站个人信息**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 姓 名 | 胡瑢华 | 性 别 | 女 | 照片 | 胡瑢华2 |
| 国 籍 | 中国 | 学 位 | 博士 |
| 所学专业 | 材料加工工程 | 毕业院校 | 南昌大学 |
| 职 称 | 教授 | 职称类别 | 正高 | 导师类别 | 硕导 |
| 电子邮件 | huronghua@ncu.edu.cn | 所在单位 | 先进制造学院 |
| 个人信息 | 胡瑢华，博士，教授，硕士生导师，主要从事机电控制、机器人视觉和脑、肌电信号处理相关研究；主持参与科研项目20余项；主编十二五规划教材1本，曾获江西省高等学校科技成果奖三等奖1项，获江西省教学成果一等奖1项，江西省科技进步二等奖1项,多次指导学生参加全国机器人大赛、教育机器人大赛和机械创新大赛并获奖。 |
| 教育经历 | 198809-199206，华中科技大学，机械制造及其自动化专业，学士199209-199504，华中科技大学，机械学专业，硕士200309-200801，南昌大学，材料加工工程，博士 |
| 工作履历 | 199506-199806，南昌大学,助教199806-200511，南昌大学，讲师200511-201012，南昌大学，副教授201012-，南昌大学，教授 |
| 科研项目 | 高效活体指纹识别软件开发连铸机铸坯红外定尺检测系统及软件开发铸坯摄像定尺检测及出坯到位预报系统PS转炉智能优化过程控制系统熔焊快速精密成型过程模型及控制研究光纤智能金属结构熔焊快速制造技术的基础研究铸坯表面质量在线检测系统的研究光纤智能金属结构钎焊制造方法及其热压传感特性基于光纤传感的钎焊接头形成及服役过程温度、应力实时定位监测外骨骼康复机器人人机交互信息处理系统关键技术研究互助型机器人易用性集成开发与应用验证记忆合金水阀阀体开发 |
| 科研成果 | 1. 面向康复训练的多通道mRMR-PSO肌电特征选择算法，电子测量技术,2022.
2. 基于稳态视觉诱发电位的脑电控制上肢康复机器人，科学技术与工程，2021.
3. 光纤布拉格光栅高密度触压定位感知研究，传感技术学报，2021 (EI收录)
4. Improved Transductive Support Vector Machine for a Small Labelled Set in Motor Imagery\_based Brain-Computer Interface,Computational Intelligence and Neuroscience,2019（SCI收录）
5. Transfer Learning Based on Regularized Common Spatial Patterns Using Cosine Similarities of Spatial Filters for Motor Imagery BCI，Journal of Circuits, Systems and Computers,2018（SCI收录）
6. 涡旋柱面垂直度评定算法研究[J].中国机械工程，2014
7. Profile processing of scroll compressor and its error analysis, ICFMM 2012:Advanced Manufacturing Technology,2012（EI 收录)
8. The application of fuzzy control in underwater welding seam-tracking system[J], 2010Seventh International Conference on Fuzzy Systems and Knowledge Discovery.2010 (EI收录)
9. 基于在线采集的熔焊成型分层研究[J].材料科学与工艺，2009(EI收录)
 |